

## Musterlösung 11. Übung Mathematische Logik II

### Lösung zu Aufgabe 2 (e)

Sei  $\mathfrak{A} := (\mathbb{Q} \times \mathbb{Z}, <^{\mathfrak{A}})$ . Wir behaupten, dass  $\mathfrak{A}$   $\omega$ -saturiert ist. Aus Aufgabe 1 folgt die Existenz einer  $\omega$ -saturierten elementaren Erweiterung  $\mathfrak{B} = (B, <^{\mathfrak{B}})$  von  $\mathfrak{A}$ .

Wir definieren zunächst die folgenden Distanzformelmengen

$$d_{=-n}(x, y) := \{\exists^{=n} z (x \leq z < y)\} \text{ für alle } n \in \omega$$

$$d_{=-n}(x, y) := d_{=-n}(y, x) \text{ für alle } n \in \omega$$

$$d_{=\infty}(x, y) := \{\exists^{\geq n} z (x \leq z < y) \mid n \in \omega\}$$

$$d_{=-\infty}(x, y) := d_{=\infty}(y, x)$$

Setze  $\mathbb{Z}_{\infty} := \mathbb{Z} \cup \{\infty, -\infty\}$ . Ist  $\mathfrak{C} = (C, <^{\mathfrak{C}})$  eine lineare Ordnung, so gibt es offenbar für alle  $a, b \in C$  genau ein  $z \in \mathbb{Z}_{\infty}$  mit  $\mathfrak{C} \models d_{=z}(a, b)$ . Bezeichne  $d_{\mathfrak{C}}(a, b) := z$  dieses eindeutige  $z$ . Man macht sich leicht klar, dass  $d_{\mathfrak{C}}(a, c) = d_{\mathfrak{C}}(a, b) + d_{\mathfrak{C}}(b, c)$  für alle  $a, b, c \in C$  mit  $(d_{\mathfrak{C}}(a, b), d_{\mathfrak{C}}(b, c)) \notin \{(\infty, -\infty), (-\infty, \infty)\}$  gilt, wenn man  $\infty + \infty = z + \infty = \infty + z = \infty$  und  $-\infty + (-\infty) = z + (-\infty) = -\infty + z = -\infty$  für alle  $z \in \mathbb{Z}$  setzt.

### Behauptung:

$$\text{Es gilt } (\mathfrak{B}, b_1, \dots, b_n) \equiv_{\infty} (\mathfrak{A}, a_1, \dots, a_n) \text{ genau dann, wenn } d_{\mathfrak{A}}(a_i, a_j) = d_{\mathfrak{B}}(b_i, b_j) \quad (1)$$

für alle  $1 \leq i, j \leq n$ .

### Beweis:

“ $\Rightarrow$ ”: Sei  $d_{\mathfrak{A}}(a_i, a_j) = z$ , dann gilt  $\mathfrak{A} \models d_{=z}(a_i, a_j)$  und somit wegen  $(\mathfrak{A}, \bar{a}) \equiv (\mathfrak{B}, \bar{b})$  auch  $\mathfrak{B} \models d_{=z}(b_i, b_j)$ , also  $d_{\mathfrak{B}}(b_i, b_j) = z = d_{\mathfrak{A}}(a_i, a_j)$ .

“ $\Leftarrow$ ”: Wir zeigen, dass die Duplikatorin eine Gewinnstrategie im Ehrenfeucht-Fraïssé-Spiel  $G_{\infty}((\mathfrak{A}, a_1, \dots, a_n), (\mathfrak{B}, b_1, \dots, b_n))$  hat. Dazu reicht es zu zeigen, dass die Duplikatorin immer so ziehen kann, dass an jeder Position  $(\bar{a}, \bar{b})$  die Invariante

$$d_{\mathfrak{A}}(a_i, a_j) = d_{\mathfrak{B}}(b_i, b_j), \text{ für alle } 1 \leq i, j \leq |\bar{a}| \quad (\text{Inv})$$

erhalten bleibt. Sei also  $(\bar{a}, \bar{b})$  eine Position an der die Invariante gilt und sei  $c \in A$  der nächste Zug des Herausforderers.

**1. Fall:** Angenommen es gibt ein  $i$  mit  $d_{\mathfrak{A}}(a_i, c) = z \in \mathbb{Z}$ . Dann gilt also  $\mathfrak{A} \models d_{=z}(a_i, c)$ . Da zudem  $\mathfrak{A} \models \forall x \exists y d_{=z}(x, y)$  und  $\mathfrak{A} \equiv \mathfrak{B}$  folgt  $\mathfrak{B} \models \forall x \exists y d_{=z}(x, y)$  und somit gibt es auch ein  $d \in B$  mit  $d_{\mathfrak{B}}(b_i, d) = z$ . Da zudem  $d_{\mathfrak{A}}(a_j, c) = d_{\mathfrak{A}}(a_j, a_i) + d_{\mathfrak{A}}(a_i, c) = d_{\mathfrak{B}}(b_j, b_i) + d_{\mathfrak{B}}(b_i, d) = d_{\mathfrak{B}}(b_j, d)$  für alle  $j$  gilt, bleibt die Invariante also an der Position  $(\bar{a}c, \bar{b}d)$  erhalten.

**2. Fall:** Angenommen für alle  $i$  gilt  $d_{\mathfrak{A}}(a_i, c) \in \{\infty, -\infty\}$ . Sei  $U := \{i \mid d_{\mathfrak{A}}(a_i, c) = -\infty\}$  und  $L := \{i \mid d_{\mathfrak{A}}(a_i, c) = \infty\}$ . Wir zeigen, dass  $p := \bigcup_{u \in U} d_{=-\infty}(b_u, x) \cup \bigcup_{l \in L} d_{=\infty}(b_l, x)$  ein 1-Typ von  $\mathfrak{B}$  über  $\bar{b}$  ist: Sei  $p_0 \subseteq p$  eine endliche Teilmenge. Dann gibt es ein  $n \in \omega$ , so dass  $\text{Th}(\mathfrak{B}_{\bar{b}}) \models \varphi \rightarrow \bigwedge p_0$ , mit  $\varphi := \varphi(x, (b_u)_{u \in U}, (b_l)_{l \in L}) := \bigwedge_{u \in U} \exists^{\geq n} z (x \leq z < b_u) \wedge \bigwedge_{l \in L} \exists^{\geq n} z (b_l \leq z < x)$ . Offenbar gilt

$\mathfrak{A} \models (\forall y_u)_{u \in U} (\forall y_l)_{l \in L} (\bigwedge_{(l,u) \in L \times U} \exists^{\geq 2n+1} z (y_l \leq z < y_u) \rightarrow \exists x \varphi(x, (y_u)_{u \in U}, (y_l)_{l \in L}))$  und somit wegen  $\mathfrak{A} \equiv \mathfrak{B}$  und  $\mathfrak{B} \models \bigwedge_{(l,u) \in L \times U} \exists^{\geq 2n+1} z (b_l \leq z < b_u)$  auch  $\mathfrak{B} \models \exists x \varphi(x, (b_u)_{u \in U}, (b_l)_{l \in L})$ . Also ist  $p_0 \cup \text{Th}(\mathfrak{B}_{\bar{b}})$  konsistent und nach Kompaktheitssatz  $p$  somit ein 1-Typ in  $\mathfrak{B}$ . Da  $\mathfrak{B}$   $\omega$ -saturiert ist, wird  $p$  in  $\mathfrak{B}$  von einem Element  $d \in B$  realisiert für das somit  $d_{\mathfrak{B}}(b_j, d) = d_{\mathfrak{A}}(a_j, d)$  für alle  $j$  gilt, womit also an der Position  $(\bar{a}c, \bar{b}d)$  die Invariante erhalten bleibt.

Wenn der Herausforderer ein Element  $c \in B$  wählt geht man analog vor, wobei man nur im 2. Fall beachten muss, dass der 1-Typ  $p$  auch in  $\mathfrak{A}$  realisiert wird.  $\square$

Sei nun  $p$  ein 1-Typ von  $\mathfrak{A}$  über einem endlichen Tupel  $\bar{a}$ . Aus  $\mathfrak{A} \preceq \mathfrak{B}$  folgt zunächst  $(\mathfrak{A}, \bar{a}) \equiv (\mathfrak{B}, \bar{a})$ , womit  $p$  auch ein 1-Typ von  $\mathfrak{B}$  über  $\bar{a}$  ist, sowie mit der vorhergehenden Behauptung  $(\mathfrak{A}, \bar{a}) \equiv_{\infty} (\mathfrak{B}, \bar{a})$ . Da  $\mathfrak{B}$   $\omega$ -saturiert ist, gibt es ein  $c \in B$ , das  $p$  in  $\mathfrak{B}$  realisiert und somit auch ein  $d \in A$  mit  $(\mathfrak{B}, \bar{a}c) \equiv_{\infty} (\mathfrak{A}, \bar{a}d)$  und somit realisiert  $d$  den Typ  $p$  in  $\mathfrak{A}$ . Also ist  $\mathfrak{A}$   $\omega$ -saturiert.  $\square$

**Lösung zu Aufgabe 4** (a)  $\varphi_1(x) = \forall y \exists z (Exy \vee Eyz)$  ist nicht bisimulations-invariant, kann also nicht äquivalent zu einer ML-Formel sein:  $\mathcal{K}_1 = (\{0, 1\}, \{(0, 1)\})$  und  $\mathcal{K}_2 = (\{0, 1, 2\}, \{(0, 1)\})$  sind bisimilar via  $Z = \{(0, 0), (1, 1)\}$ , aber es gilt  $\mathcal{K}_1 \models \varphi_1(0)$  und  $\mathcal{K}_2 \models \neg \varphi_1(0)$ .

(b)  $\varphi_2(x) = \forall y \exists z (\neg Exy \vee Eyz) \equiv \forall y (\neg Exy \vee \exists z Eyz) \equiv \forall y (Exy \rightarrow \exists z Eyz) \equiv \square \diamond 1$

(c)  $\varphi_3(x) = \exists y \forall z (Eyx \wedge Eyz \wedge Pz)$  ist nicht bisimulations-invariant:

$\mathcal{K}_1 = (\{0, 1\}, \{(0, 0), (0, 1)\}, \{0, 1\}) \models \varphi_3(1)$ ,  $\mathcal{K}_2 = (\{1\}, \emptyset, \{1\}) \models \neg \varphi_3(1)$ , aber  $\mathcal{K}_1, 1 \sim \mathcal{K}_2, 1$  via  $Z = \{(1, 1)\}$ .

**Lösung zu Aufgabe 5**

	$\mathcal{K}', 1$	$\mathcal{K}', 2$	$\mathcal{K}', 3$	$\mathcal{K}', 4$	$\mathcal{K}', 5$
$\mathcal{K}, 1$	$\langle a \rangle 1$	$\langle b \rangle \langle a \rangle 1$	$\sim$	$\langle b \rangle \langle a \rangle 1$	$\langle a \rangle 1$
$\mathcal{K}, 2$	$\langle a \rangle 1$	$\sim$	$\langle b \rangle [a] 0$	$\sim$	$\langle a \rangle 1$
$\mathcal{K}, 3$	$\sim$	$[a] 0$	$[a] 0$	$[a] 0$	$\sim$
$\mathcal{K}, 4$	$\langle a \rangle 1$	$\sim$	$\langle b \rangle [a] 0$	$\sim$	$\langle a \rangle 1$
$\mathcal{K}, 5$	$\langle a \rangle 1$	$\langle b \rangle \langle a \rangle 1$	$\sim$	$\langle b \rangle \langle a \rangle 1$	$\langle a \rangle 1$

(a)  $Z = \{(1, 3), (2, 2), (2, 4), (3, 1), (3, 5), (4, 2), (4, 4), (5, 3)\}$  ist maximale Bisimulation zwischen  $\mathcal{K}$  und  $\mathcal{K}'$ . Es gilt also  $\mathcal{K}, v \sim \mathcal{K}', w \Leftrightarrow (v, w) \in Z$ .

(b) Siehe Tabelle.

(c)  $\varphi(x) = \exists y E_a y x$ .